

## MỤC LỤC

	<b>Trang</b>
1. Điều khiển thích nghi phi tuyến cho hệ truyền động cơ khí có rơ.....	<b>1</b>
<b>Nguyễn Duy Anh, Trần Ngọc Công Thương</b>	
2. Phương pháp điều khiển PID cận tối ưu cho một hệ thống điện thủy lực .....	<b>9</b>
<b>Đặng Xuân Ba, Kyoung Kwan Ahn</b>	
3. Bộ điều khiển PD dựa trên bộ quan sát cho hệ robot cân bằng đối với mô hình không chắc chắn.....	<b>17</b>
<b>Nguyễn Văn Đông Hải, Nguyễn Minh Tâm, Hoàng Ngọc Văn, Nguyễn Thị Yến Tuyết, Mircea Ivanescu</b>	
4. Phân tích hành vi tài xế để tái tạo đường đi của xe trong khu vực đô thị.....	<b>25</b>
<b>Nguyễn Mạnh Hùng, Ching-Chun Huang</b>	
5. Áp dụng tiêu chuẩn tần số trong xây dựng bộ điều khiển cho robot cân bằng có mô hình không chắc chắn .....	<b>35</b>
<b>Nguyễn Tấn Phát, Nguyễn Văn Đông Hải, Nguyễn Phong Lưu, Nguyễn Minh Tâm, Mircea Ivanescu</b>	
6. Thiết kế bộ quan sát bền vững cho hệ thống đa thức với thành phần bất định.....	<b>42</b>
<b>Vũ Văn Phong</b>	
7. Vẽ bản đồ trong nhà 3D sử dụng hệ thống camera RGB-D .....	<b>50</b>
<b>Trần Cẩm Nhân, Nguyễn Tấn Như, Nguyễn Thanh Hải</b>	
8. Cải thiện truyền hợp tác an toàn sử dụng chiến lược chỉ định công suất .....	<b>59</b>
<b>Phạm Ngọc Sơn</b>	
9. Tối ưu bộ điều khiển dòng điện trong nghịch lưu nối lưới sử dụng giải thuật PSO .....	<b>68</b>
<b>Trần Quang Thọ, Trương Việt Anh</b>	
10. Mạng chuyên tiếp thu thập năng lượng trong điều kiện ước lượng kênh không hoàn hảo: phân tích thông lượng .....	<b>76</b>
<b>Đình Việt Hoa, Nguyễn Thái Anh, Đỗ Đình Thuận</b>	

## CONTENTS

	Pages
1. Nonlinear adaptive controller of mechanical transmission systems with backlash .1 <b>Nguyen Duy Anh, Tran Ngoc Cong Thuong</b>	
2. Suboptimal PID control method for an electro-hydraulic system .....9 <b>Dang Xuan Ba, Kyoung Kwan Ahn</b>	
3. Observer-based PD controller for balancing robot with uncertain model .....17 <b>Nguyen Van Dong Hai, Nguyen Minh Tam, Hoang Ngoc Van, Nguyen Thi Yen Tuyet, Mircea Ivanescu</b>	
4. Driver behavior analysis to reconstruct vehicle trajectory in urban area .....25 <b>NguyenManh Hung, Ching-Chun Huang</b>	
5. Application of frequency criterion in designing controller for uncertain balancing robot.....35 <b>Nguyen Tan Phat, Nguyen Van Dong Hai, Nguyen PhongLuu, Nguyen Minh Tam, Mircea Ivanescu</b>	
6. Robust observer design for uncertain polynomial systems .....42 <b>Vu Van Phong</b>	
7. 3D indoor mapping using a RGB-D camera system.....50 <b>Tran Cam Nhan, Nguyen Tan Nhu, Nguyen Thanh Hai</b>	
8. Improving secrecy cooperation transmissions using power allocation strategy....59 <b>Pham Ngoc Son</b>	
9. Optimization of current controller for grid-connected inverters using a PSO algorithm.....68 <b>Tran Quang Tho, Truong Viet Anh</b>	
10. Wireless energy harvesting relaying networks under imperfect CSI: throughput analysis.....76 <b>Dinh Viet Hoa, Nguyen Thai Anh, Do DinhThuan</b>	